$$\text{تصحيح انحراف الضلع الثاني} = \frac{\text{٢ X خطأ الربط (} \Delta \text{)}}{\text{ن + ١}}$$

تصحيح انحراف الضلع جـ د = [(٢× - ٢″) ÷ ٤] = - ١″

تصحيح انحراف الضلع د هـ = [(٣× - ٢″) ÷ ٤] = - ١,٥″

$$\text{تصحيح انحراف ضلع الربط الأخير} = \frac{\text{(ن + ١) X خطأ الربط}}{\text{ن + ١}} = \text{خطأ الربط}$$

تصحيح انحراف الضلع هـ و = [(٤× - ٢″) ÷ ٤] = - ٢″

حساب الانحرافات الدائرية المصححة:

انحراف ب جـ المصحح = ٥٧″ ٥٩′ ٤٩° + ٠,٥″ = ٥٧,٥″ ٥٩′ ٤٩°

انحراف جـ د المصحح = ٤٥″ ٤٩′ ٧٩° + ١″ = ٤٦″ ٤٩′ ٧٩°

انحراف د هـ المصحح = ١٩″ ٢٠′ ٠٣° + ١,٥″ = ٢٠,٥″ ٢٠′ ٠٣°

انحراف هـ و المصحح =٤٢″ ٥٩′ ٤٢° + ٢″ = ٤٤″ ٥٩′ ٤٢°

٤. حساب المركبات الأفقية والرأسية للأضلاع:

أولاً حساب المركبات الأفقية:

المركبة الأفقية للضلع = طول الضلع × جا زاوية الانحراف المصحح للضلع

المركبة الأفقية للضلع ب جـ = **١٢٨,٢٠٠** × **جا** ٥٧,٥″ ٥٩′ ٤٩° = ٩٨,٢٠٦ م

المركبة الأفقية للضلع جـ د = **١٤٠,٥٠** × **جا** ٤٦″ ٤٩′ ٧٩° = ١٣٨,٢٩٢ م